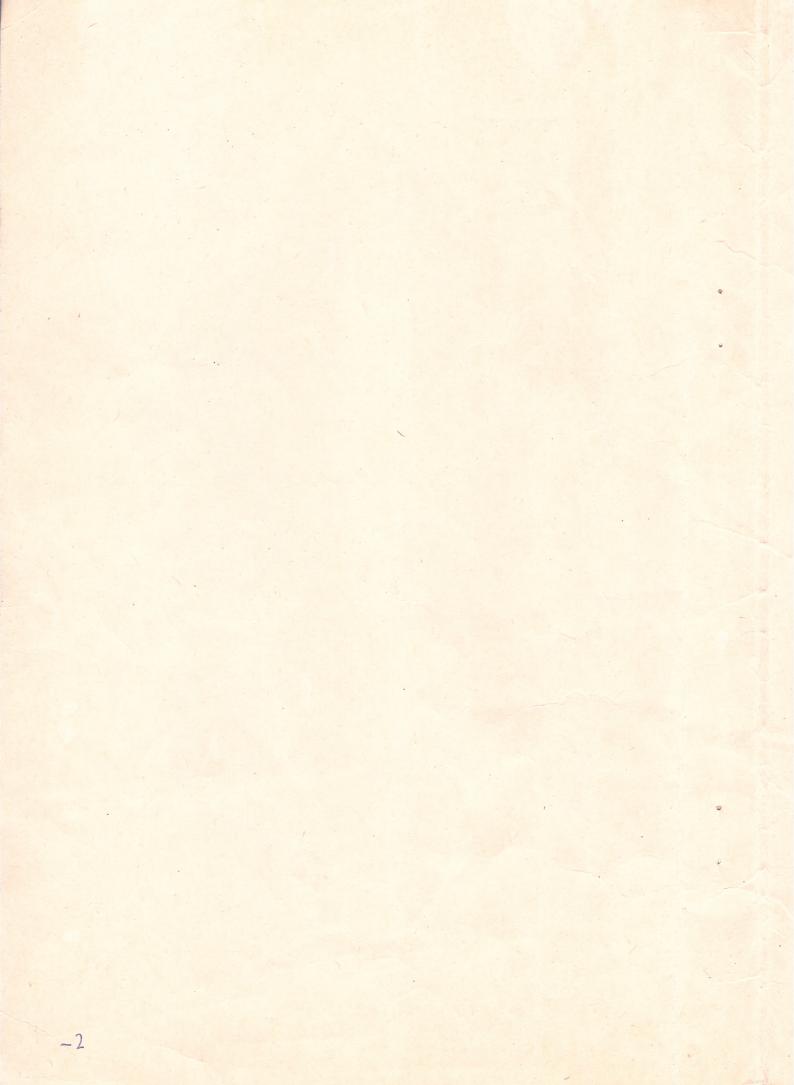
## стол - штатив поворотный аппарата РУМ - 20

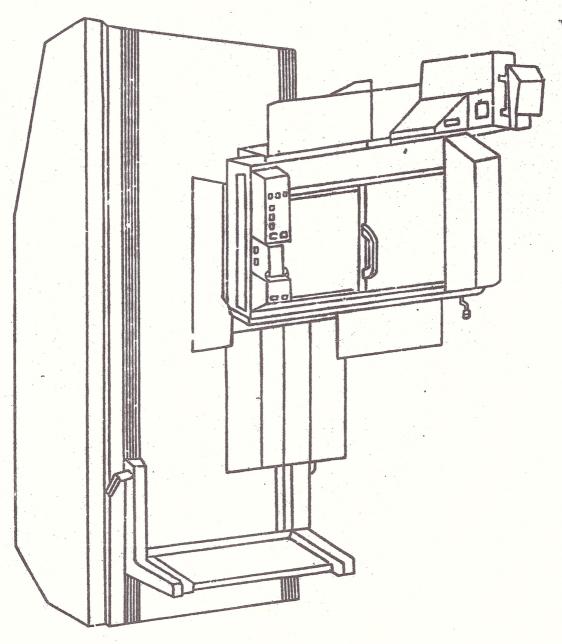


## Министерство приборостроения, средств автоматизации и систем управления

СТОЛ-ШТАТИВ ПОВОРОТНЫЙ ПСШ-3

Техническое описание и инструкция по эксплуатации ЗДЕ.030.022 ТО

# UTATHBA ПОВОРОТНОГО ПСЫ-3-1.



PHC.1

#### I. HASHAYEHVE VSILLIVA

Столы-штатиры поворотные ( далее-штативы) предназначены для рентгенодиагностических исследований: просвечивание и снимки при вертикальном, горизонтальном и наклонном положении пациента с возможностью присоединения УРИ, латероскопия, латерография, а также исследования по Тренделенбургу на 15°.

В комплекте с питающим устройством ПУР-З ТУ25-06.909-76 и рентгеновским излучателем РПД-I ТУ 25-06.910-76 штативы обеспечивают

Штата в положения ПСШ-З позволяет получение снижов с помощью рентгеновского излучателя РУД-2 ТУ25-06.910-76 со штативом снижов ПД-НП ТУ25-06.912-76 на рентгеновскую решетку, установленную под декой штатива.

Общий вид штатива показан на рис. І.

#### 2. TEXHIYECKVE XAPAKTEPICTVKU

Поворот опорной стенки электроприводом на	105° ± 1°
Перемещение платформы электроприводом вдо-	
Перемещение платформы поперек опорной степвручную в обе стороны от среднего положен	
Перемещение экрано-снимочного устройства	(далее 201):
вдоль опорной стенки вручную и электропри	водом, см 50 ± 2
поперек опорной стенки вручную, см	25 ± 2
по направлению рентгеновских лучей, вручно с изменением расстояния между опорной стенкой ЭСУ, см	
Перемещение, в штативе исполнения ПСЕ-3, новской решетки вдоль опорной стенки, вруч	pertre-

ЭСУ обеспечивает следующую программу:

- а) снимков без деления на кассетах ІЗхІ8, І8х24, 24х30 и 35,6х35,6, устанавливаемых на любую из сторон;
  - б) снимков с делением при применении соответствующих тубусов: на кассете I8x24, установленной в нижний зажим большей стороной
  - 2 снимка І2хІ8 см;
  - 2 CHMMKA Ø I2 CM;
  - 4 снимка Ø 9 см;

на кассете 24х30, установленной в нижний зажим меньшей стороной 2 CHUMNA 12x30 CM;

**на кассете 35,6 х 35,6 три снимка І2х35 см.** 

Напряжение питакщей сети, В

220/380

Габаритные размеры, мм не более — 1300 x 1600 x 2600

Масса, кг. не более

700

#### 3. ROMILIERT HOCTABRIA

**Штатив** ПСП-3 упакован в 5-ти ящиках, а штатив ПСП-3-1 в 4-х ящиках, при этом комплект поставки соответствует таблице І.

Обозначение	Наименование	кол.	CKON	упако места полне	и по ис- ниям ПСШ-3-1	Прим
	2	3	4	5	6	7
5HE 024.158 5HE 047.003 5AME.290.007	Основание Подножка Уравновешиватель грузовой	I		<b>I/</b> 5	<b>T/4</b>	
5AMB 020.000	Hacch mtatuba	İ		2/5		
5AMB. 310. 007 5AMB. 327. 020	Шасси штатива Крышка Шторка	I I		on and and and and and and and and and an	2/4	
5AME 327.034	<b>Шт</b> орка Платформа	I I				

		3	1 4	5	6	7
8AMB 310.061	Крышка	I		-	2/4	
8ДЕ 310.339	Крышка	I		2/5	-	
8AMB 327.013	Шторка верхняя	I				
8AME 327.015°	Шторка верхняя	I				
6AMB 579.004	Экрано-снимочное устройство с кареткой консоли	1			3/4	
CUD SEO TOO	в том числе:					
6ДЕ 579.I29	acv		•••			
6AMB 579.004-03		1		3/5		
6ДЕ 354.001	Фонарь	I				
5AMB 131.000	Консоль	I			-	
5AMB 131.002	То же	I		•		
5AMB 435.000	Вентилятор	I				
5ДЕ 332.012	Фартук	1				
5ДЕ 332.013	Козырек	I				
5ДЕ 402.085	Диафрагма или Диафрагма ДГ-I	I	800			
6ДЕ 770.012	Платформа	1.		5/5		THE PURPLE
5AME 080.007	Каркас с грузовым уравновешивателем	I				
5ДЕ 310.195	Крышка	I				
5ДЕ 310.196	Шторка гибкая	I			•	
8ДЕ.040.450	Стойка	3				
	Монтажные части					
5ДЕ 127.007	Подвеска	I		I/5	I/4	
8ДЕ 150.395	Планка	4				
8AM5 333.002	Желоб	4				
8ДЕ 766.168	Прокладка	6				
8ДЕ 920.160	Болт	6				

Продолжение табл. І

	2	3	4	5	6	7
	Гайка МІ2 ГОСТ 5915-70	6		1/5	1/4	
1	Wañoa IO 65T TOCT 6402-70	I4				
	Wattoa I2 65T TOCT 6402-70	6				
	Mažída IO FOCT IIS7I-78	14				
	тифт 6x36 ГОСТ 3I28-70	2	,	-		
bry Antilliber	Шуруп 4x20 ГОСТ II44-80	64				
A constraint of the constraint	Mypyn A6x50 TOCT II45-80	8				
	Шуруп AIOxIOO ГОСТ II45-80	9				
	Mypyn IOx80 FOCT II473-75	14				
	Наконечник П6-6-Л	I				
	Наконечник П6-8-Л	I				
	Ремешок ОСТ 17322-79	IO				
	Провод ПЭВ-I Ø 2,12 ГОСТ 7262-78	34				
	Провод ПВ-3 4,0 380 ГОСТ 6323-79	I5M				
	Трубка II ТВ-40-230-5 белая ГОСТ 19034-73	0,04N	g.			
8EE. 066. I24	Плита	I		3/5	3/4	
	Запасные части					
5AMB 470.015	Tpos	3		1/5	I/4	
5AMB 470.015- -01	Tpoc	I			en de la company	
5AMB 470.017	Tpoc	I				
5AME 470 017- -01	Tpoc	I				
5AE 470.026	Tpoc	4		3/5	3/4	3CY
5TE 470.057	Tpoc Tpoc	I		5/5		
5HE 470.061	Tpoc	I		3/5	3/4	307
5JE 470.062	Tpoc	2		5/5		
5JE 470.062-0	I Tpoc	I				·
5MM 120.161	Кронштейн	2		3/5	3/4	303

		0	A	6		; 71
	2	3	4	5	6	17
8JE 193.367	Сухарь	4		I/5	I/4	
8HE 920.163	Болт	2				
	Звено C-IIP-I2,7-900-2 ГОСТ I3568-75	2				
	Цель Пр-12,7-900-2 ГОСТ 13568-75	3,492m				
	Ремень 0-560 вн. Т ГОСТ 1284.1-80 ГОСТ1284.3-80	2				
	Pement 0-710 bh. 111 FOCT 1284. I-80 FOCT 1284. 3-80	2				
	Лампа A24-2I ГОСТ 2023-75	I				
	Диод Д242 аАО.336.206 ТУ	2				
	Микровыключатель МП IIO7 У4 исп. 2 ТУ16-526.329-78	3			4	
	цион кийобе трз. 362.060 ту	3		3/5	3/4	эсх
•	Микровыключатель MII-II 000.360.007 ТУ	2				
	Микровыключатель МПЗ-I 000.360.007 ТУ	I	•			
	Лампа индикаторная ИН-14 ЩАЗ. 341.034 ТУ	I				GOVER-VENCERALISM OF
	Реле PMY-PC4.523.303 PCO 452.02I TY	I				
	KOHTAKT KƏM-2A CHO.830.0IO TYI	6	•			
	Трос рыболовный ТУ6-06 УССР 17-15-72	Эм				
	Сменные части					· ·
5ДЕ <b>054.0</b> 65	Полка для латероскопии	I		2/5	2/4	
еИ4.495.007	Тубус 👂 12	I		3/5	3/4	
eN4.495.009	Tydyc Ø 9	I			Manufacture and a second and a	
5IE.253.20I	Ручка	2				
5JE.270.038	Упор плечевой правый	I				

I		3/5	3/4	
ı				
I				
		4/5	3/4	
1		3/5	3/4	
0,27 Kr				
I				
I				
I			•	
11				
и І		I/5	1/4	
Τ				
Ī				
I				
	I I I	I I	I I I	I I I

#### 4. УСТРОЙСТВО И ПРИНЦИП РАБОТЫ

Конструкция штатива предусматривает односторонний подход пациента слева (благодаря консольному закреплению ЭСУ на штативе), удобное расположение рабочего места рентгенолога при трахоскопии (благодаря поперечному перемещению деки), а также плавный и легки перевод папиента из вертикального в горизонтальное и наклонное положение и обратно.

Для защиты рабочего места рентгенолога от рассеянного рентгеновского издучения в штативе предусмотрены передвижной фартук, дополнительные неподвижные фартуки на ЭСУ и защитная шторка, расположенная с левой стороны ЭСУ.

Основание штатива выполнено в виде двух чугунных боковин, скрепленных снизу плитой. На плите основания расположен электропривод (электродвигатель и редуктор, связанные клиноременной передачей) поворота опорной стенки зубчатым сектором. В основании также установлены электрические пусковые и присоединительные элементы штатива и концевые выключатели крайних положе-

Платформа штатива выполнена в виде металлических рам, соединенных между собой.

ний поворота опорной стенки.

Нижняя рама предназначена для продольных перемещений, а верхняя - для поперечных.

Верхняя рама с гетинаксовой панелые перемещается вручную понаправляющим нижней рамы с остановкой в среднем положении.

Торможение верхней рамы осуществляется электрическим тормозом. Для исполнения ПСШ-3-I торможение осуществляется механическим тормозом. Нижняя рама соединена цепной передачей с электроприводом перемещения деки и перемещется вдоль опорной стенки с автоматической остановкой в конечних положениях рамы.

Опорная стенка выполнена в ниде замкнутой прямоугольной металлической рамы. По одним направляющим рамы перемещается рентгеновская решетка для исполнения ПСШ-3, по вторым — каретка продольного хода опорной стенки (деки). Внутри каретки продольного хода перемещается каретка поперечного хода деки. Каретка поперечного хода имеет два кронштейна: на одном крепится рентгеновский излучатель с диафрагмой, на втором — консоль с кареткой. К каретке консоли крепится ЭСУ

Для исполнения ПСП\_З предусмотрен поворот ЭСУ при вертикальном положении опорной стенки.

По консоли осуществляется перемещение ЭСУ по направлению хода пучка рентгеновского излучения.

Благодаря консольному креплению ЭСУ и размещению мехапизма уравновешивания внутри штатива, штатив не требует потолочного крепления.

Консоль штатива представляет собой полую стальную труо; прямоугольного сечения. С внешней стороны консоли перемещается каретка ЭСУ.

Внутри консоли движется грузовой уравновешиватель каретки. Уравновешиватель соединен с кареткой 3-ия тросами.

В пазах платформы устанавливается скамейка для поддержения пациента в вертикальном положении, плечевые упоры и другие приспособления.

Трузовой уравновешиватель штатива выполнен в якде 2-х чугунных плит. На одной из плит закреплены ролики, с помощье которых уравновешиватель перемещается по направляющим с левой стороны рамы опорной стенки.

Уравновешиватель соединен с подвижными частями стола-штатива тремя тросами.

Торможение кареток и рентгеновской решетки осуществляется электромагнитными тормозами.

ЭСУ с кареткой консоли уравновешивается при горизонтальном и наклонных положениях опорной стенки грузовым уравновешивателем, расположенным внутри консоли.

Остальные подвижные части штатива ( каретки продольного и поперечного хода, консоль, ЭСУ с кареткой консоли, рентгеновский излучатель, диафрагма) уравновешиваются по вертикали грузовым уравновешивателем.

Рентгеновская решетка ( для исполнения ПСШ\_3) уравновешивается малым грузовым уржавновешивателем, движущимся по направляющей, закрепленной на раме эпорной стенки.

Диафрагма штатива состоит из электропривода перемещения шторок, светового центратора, фильтра и светового указателя поля облучения, собранных в общем корпусе.

Крепление диафрагмы на рентгеновском излучателе- жесткое.

Корпус экрано-снимочного устройства выполнен в виде сварной металлической коробки. В корпусе ЭСУ размещены механизмы перемещения каретки для подачи и возврата кассст, растр с соленоидом качания, механизм набора и исполнения программы снимков и предустотрено место крепления ионизационной камеры ренттеноэкспонометра.

В корпусе ЭСУ установлен флюоресцирующий экран для просветивания с размер ми не менее, чем 33 х 33 см, закрытый просвинцованным рентгено-защитным стеклом 35,6 х 35,6 см. толщиной 10мм, со свинцовым эквивалентом не менее 2.5 мм.

На задней стенке корпуса ЭСУ предусмотрена защита от излучения из листового свинца, которая создае: защитное поле, перекрыварщее экран для просвечивания с каждой стороны так, что рабочий пучок излучения на гасстоянии 25 см от задней стенки ЭСУ до наружной плоскости деки штатива и при полном раскрытим диафрагмы не выходит за границы защитного поля ЭСУ.

Размеры защитного поля ЭСУ в сочетании с приспособлениями для защиты от рассеянного излучения образуют систему защиты только в пределах рабочего места рентгенолога со стороны передней стенки ЭСУ. Механизм пермещения карэтки приводится в двишение электроднигателем. Вращение от двигателя передаётся на ролик, связанний тросом с кареткой с помощью пружины.

Для различных программ снимков путь проходимый кареткой из исходного положения должен быть разным. Это достигается расположением путевых выключателей, коммутирующих отключение двигателя и включение электромагнита на нужном участке положения кассетодержателя.

Порядок работы задаётся переключателем программ снимков (рис.2). Перемещение каретки в ЭСУ для выполнения снимков может производиться или автоматически ( от электропривода ) или вручную.

Каретка ЭСУ имеет закими кассетодержателя для установки в них кассет. Для установки кассет в кассетодержатель необходимо:

уотак вить каретку в крайнее левое положение;

на выступающий часть нижнего зажима кассетодержателя;

надавить правой рукой на верхнюю кромку кассеты, раздвигая зажимы на величину вертикального размера кассеты;

заправить верхнюю кромку кассети в верхний зажим кассетодер-

левой рукой протолкнуть кассету в кассетодержатель до срабати-

Тубуси, в зависимости от вибранной программи деления плёнки, устанавливаются в тубусной панели. Панель с тубусом может быть установлена вне рабочего и в рабочих полях с помощью специальной ручки.

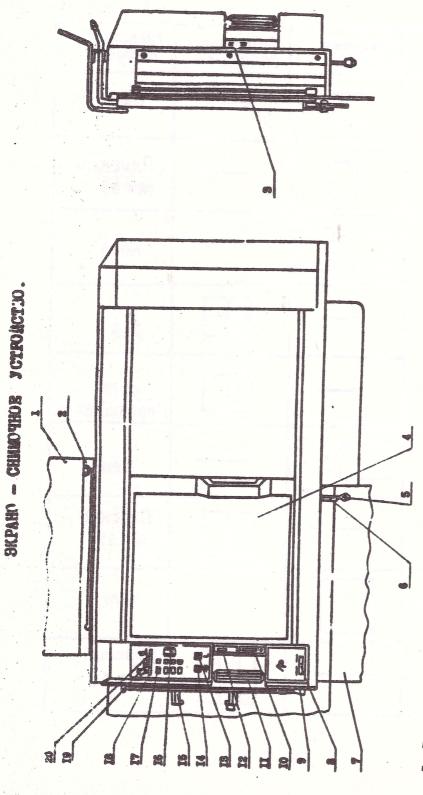
Отсемвающий растр, установленный в ЭСУ, рассчитан на фокусное расстояние 70 см и имеет отношение I:6.

Органы управления и информации ЭСУ показаны на рис. 3.

### Программа снимков на экрано-снимочном устройстве

Кассета	Снимки Обзорные	Снимки с Велением	тубуса. тубуса.
13×18		and the same of th	Hem
			Плоский 12 × 35
18 x 24			Hem
		田	<b>\$</b> 9
			<b>Ф</b> 12_ Плоский12×35
		7.	Hem
24x 30			Плоский 12 x 35
35.6×35.6			Hem
			Плоский 12 x 35

PMc. 2



IO- exome relevent excessor empirement ups sponeghen e mectacro cressen; II - pyura spreme esperiment topmoco repe-14 - frightere stopram fraipathe; 15 - fför haccstorepastele kapstel; 16 - kornatopeae samm chreated, i kolitecte chimada depondente aporte of electromatican; 20 - enouse padore c sylete jupalienes amapatos - nepost teure asperte of electromands. IT - nopeilitratels andopa aporpamen cumenon; IS - knomen padotu o 3CT- nepementene rapotal aprundu IS - knomen padotu o 3CT -I - Rompen; 2-pyroffin nepemenenn tydycuck maneln; 3 - neperiparente nomopota ouchick cremu; 4 - Endependigment sighn o 7 - Čaptyki 8 - nepeliovateli adtomativectoro nepemenenka kapetki ( nepemanjuka kaccet ); 9 - pyroktka nepemenenka pactya; Samthem Cterlou; 5- pyrofina pyunoto nepewenerez repetra; 6 - pyura (uncatopa bepteranheno aonomene mecesis b napetre; nomena SCT; I2 - riothe medicent micerore madefrene in charact I3- reperiment here exchaed evenue:

PAG. 3

Для защиты врача от капельной инфекции над экраном укреплен козырек.

Конструкция ЭСУ предусматривает возможность приссединения к нему усилителя яркости рентгеновского изображения (УРИ). При установке УРИ флюореспирующий экран с защитным стеклом снимается.

В качестве путевых выключателей (датчиков положения каретки) применены магнитоуправляемые контакты типа КЭМ\_2, включаемые постоянными магнитами, закрепленными на каретке.

Электрическая схема ЭСУ приведена на рис.4.

При включении аппарата каретка автоматически занимает крайнее правое (бункерное) положение. При этом:

- а/ включен магнитоуправляемый контакт ВІ6;
- б/ включено реле P59 по цепи HI-н.з. контакт P57-H178 B16\_H26 катушка P59-H2;

в/ включены электромагниты ЭМ2 и ЭМ3, фиксирующие положение каретки, по цепи HI — н.о.контакт P59—ЭМ2, ЭМ3—H2.

Для вывода каретки влево в положение заряда кассет, необходимо - нажать кнопку В20 " \_\_\_\_\_ ". При этом:

- а/ включается реле P57 по цепи HI\_B20-H40-ДI00-H200 катушка P57-H25-B6-HI7- н.з. контакт P40 питающего устройства ПУР H2;
- 6/ выключается реле P59 и электромагниты ЭМ2, ЭМЗ и замыкается цепь питания двигателя М9 У59 н.з. контакт P59-H194-B5-H104- н.з. контакт P56-H183 н.з. контакт P73-H14I н.о. контакт P57-H103-M9-V58;

в/ двигатель начинает перемещать каретку влево.

При подходе каретки к положению зарядки, постоянний магнит, закрепленний на нижнем торце каретки, включает магнитоуправляемый

ROHTAKT BIS. HDM STOM:

а/ вкяючается реле Р90 по цепи: НІ — н.о. контакт Р57-Н176--Д86-Н177-В18-Н175 — катушта Р90-Н2;

6/ реле P90 в свою очетель включает реле P73 на время разряла C59;

в/ реле P73 замыкает своим н.о. контактом цепь динамического точможения двигателя: У59-н.з. контакт P59-H194-B5-H180-R200-H97--- 1190-H201-J101-H184-C62-R201-H98 - н.о. контакт P73-H141- н.о. контакт P57-H103-M9-У58;

г/ реле Р90 включает также реле 156 по цепи HI - н.з. контакт Р59-H9I-н.о.контакт Р90-HI72-н.з.контакт Р55-H88- катушка Р56-H2.

По истечении 0,15 - 0,25 с с момента включения Р73 емкость С59 разряжается и реле Р73 выключается. При этом замыкается цепь питания пвигателя пониженным напряжением.

759- н.з. контакт Р59-Н194-В5-Н104-R198-Н183 - н.з. контакт Р73-Н141 - н.о. контакт Р57-Н103-М9-У58 и происходит плавная дотака в положение зарядки.

В момент, когда каретка займет положение зарядки, замыкается магнитоуправляемий контакт ВІЭ и включается реле Р59 по цепи: н.о. контакт Р57-Н176-Д86-Н177-ВІЭ-Н26-Р59-Н2.

Реле P59 включает электромагниты 3M2 и 3M3, фиксирующие положение заретки, и отключает питание двигателя. Перемещение закончено.

Для ввода каретки в бункерное положение необходило нажать кнопку В2I "——". При этом:

а/ отключается реле Р57, Р59, Р90 и электроматриты Эм2 и Эм3;

о/ включается двигатель привода и происходит перевод каретки в крайнее правое (бункерное) положение, при этом динамическое тор-можение происходит в момент, когда включается магнитоуправляемый контакт ВІ7, а включение электромагнитних тормозов ЭМЗ и ЭМЗ

происходит в момент включения магнитоуправляемого контакта ВТ6.

При выполненьи снижов с помощью электропривора необходимо слегить, чтобы правая рука врача-ренттенолога не находилась на пути движения ручки ручного перемещения гаретки.

Вибор программ снижов осуществляется переключателем ВІЗ.

Остановка каретки в поле снижов, в требуемых по программе положениях, осуществляется с помощью пяти путевых магнитоуправляемых контактов В7, В8, В9, ВІ4, ВІ5. Требуемая выбранной программой последовательность работи путевых выключений, задается переключением реле Р51, Р52, Р53, Р54. После выполнения снижа срабатывает реле Р50 и включает очередное из реле Р51, Р52, Р53, Р54.

При выполнении программи обзорного снимка команду на остановку в поле снимка дает путевой контакт В9.

При выполнении программы 2-х снимков последовательно работавт 38 и ВІ4.

При выполнении программы 3-х снимков последовательно работают В7. В9. ВІ5.

При выполнении программы 4-х снимков последовательно работают В8. ВІ4 и снова В8 и ВІ4.

При выполнении снимков программы 2-х прицельных снимков, на переключателей программ нажата клавища " по на пифровом индикаторе Л50 горит пифра " 2".

В исходном положении каретка с кассетой находится в бункерном положении, включены реле Р59 и электроматниты ЭМЗ и ЭМЗ.

Для того, чтобы началась подготовка аппарата к снимку и каретка переместилась в поле снимка, необходимо нажать кнопку Кн24.
При этом:

а) включается реле подготовки снимка P58 HI-B20-H8-KH24-H56-B2I-HI70 - катушка P58-H76 н.о. контакт P39-H25-B6-HI7 - н.э. контакт P40- H2 и блокирует своим контактом кнопку Кн24.

B14

Другим своим контактом У59-УIЗ реле Р58 замыка т цепь питания реле подготовни к снимку:

с/ включается реле реверса Р57 по цепл: Н8-н.о.контакт Р58-Н27--Д62-Н40-Д100-Н200-катушка Р57-Н25-В6-Н17-н.з.контакт Р40 (ПУР)-Н2;

в/ включаются реле Р59 и электроматнити ЭМ2 и ЭМ3;

г/ замыкается цепь питания двигателя и каретка начинает перемещаться в поле снимка (аналогично тому, как это происходит при . выводе каретки в положение заряда);

д∕ левый постоянный магнит, укрепленный на ползунке каретки, при подходе каретки к положению І-го снимка включает путевой контакт В8, в результате чего включается реле Р55 по цепи: Н8- н.о.контакт Р58-Н27-ВІЗ-2 - НІ89 -н.з.контакт Р52-ПІ9-В8-Н47-катушка Р55-Н2;

е/ реле P55 включает реле P73 по цепи: HI-Д60-н.з.контакт P90--H50-н.о.контакт P55-H90-катушка P73-H2; реле P73 в свою очередь включает реле P90 по цепи: HI-н.з.контакт P59-H9I-Д92-HI96-н.о. контакт P73-HI75-катушка P90-H2;

ту реле Р73 виличает динамическое торможение двигателя, аналогично тому, как это происходит при остановке каретки в прайних положениях, величина тормозящей силы регулируется при настройке ЭСУ резистором Р20I (при работе с малыми кассетами) и Р20I, Р203 при работе с кассетой 35.6 х 35.6 см); 

«

з/ после включения торможения каретка по инерции продолжает двигаться, магнит проходит мимо контакта ВЗ, ВЗ размыкается и реле Р55 выключается;

и/ при выключении реле P55 включится реле P56 по цепи:

НІ-н.з.контакт P59-H9I-н.о. контакт P90-HI72-н.з.контакт P55-H88
-катушка P56-H2; при этом включается дополнительная цепь торможения двигателя У59-н.з.контакт P59-HI94-B5-HI04-н.о.контакт P56-HI8I
-R206-HI82-Д2I-Н 98-н.о.контакт P73-HI4I-н.о.контакт P57-HI03
-L19-У58;

к/после разряда емкости С59, реле P73 отключается и начинается плавная дотяжка каретки в поле снимка.

л/ при вторичном включении В8 ( в момент прихода кассети в положение первого снимка) от правого постоянного магнита, установленного на ползунке каретки, включается реле Р55, оно включает реле Р59 по цепи: Н88— н.о. контакт Р55—Н26 — катушка Р59—Н2, а Р59 включает электромагнит ЭМ2 и ЭМЕ ( тиристор Д66, включен параллельно н.о. контакту реле Р59, дублирует его функции, но имеет меньшее время срабатывания);

м/ после включения релс P55 и, если кнопка Kh24 отпущена, то замыкается цепь У58-Kh24-H77 - н.о. контакт P55 - н.о. контакт P56-УII6 и включается реле P45 (ПУР) и, следовательно, включается высокое напряжение, начинается снимок.

По окончании снимка срабатывает реле окончания снимка Р40 (ПУР) и н.о. контактом Н2—Н23 включает повторитель реле окончания сним з (Р50). Реле Р50 н.о. контактом Н9—Н7 включает реле Р52 по цепи: НІ—В20—Н8—ВІЗ—2—Н9 — н.о. контакт Р50—Н7 — катушка Р52—Н2. Реле Р52 самоблокируется контактом Н7—Н8. При этом на пифровом индикаторе гаснет пифра "2" и загорается пифра "I".

Реле окончания снимка P40 отключает реле P58 и P57, а в свою очередь реле P58 и P57 выключают реле P55, P56, P59 и электромагниты ЭМ2 и ЭМ3. В результате каретка возвращается в бункерное положение.

При повторном нажатии на кнопку Кн24 произойдет подготовка аппарата и ЭСУ ко второму снимку на данную кассету, при этом цепь включения реле Р55 будет следующая: Н8-н.о. контакт Р58-Н27-ВІЗ-2-НІ89-н.о. контакт Р52-Н32-ВІ4-Н47-Р55-Н2.

После второго снимка реле Р50 включает реле Р51 по цепи:

С56\_Н5\_ н.о. контакт Р50\_Н3\_Р51-Н2, которое самоблокируется контактом

Н3-Н8, при этом на цифровом индикаторе Л50 загорается цифра "С".

Зключенные контакты реле Р51 ЖІІ4-ЖІЗІ не позволяют сделать повторный снимок без смень кассеть. Для вывода каретки в положение

зарядки необходимо намать кнопку В20, при этом преривается цепь питания реле Р51, Р52, Р53, Р54 и они отключатся ( приходят в исходное состояние). Если же каретка без кассетн будет заведена в бункерное положение, то при остановке сработает от левого магнита на ползувке магнитоуправляемый контакт В55 и включит реле Р51, на ламие Л50 загорится прера " О", что будет говорить, в данном случае, об отсутствии кассети в кассетодержателе.

При установке в кассетодержатель кассети 35,6 х 35,6 см и вводе ее в бункерное положение от правого магнита ползунка включа-ется магнитоуправилемый контакт В50. При включение реле Р58 ( при подготовке первого саимка) при выполнении любой из возможных программ включается реле Р54 по цепи: Н27-В50-Н102-Д63-НВ9 — катушка Р54-Н2 и в цепь динамического торможения включается дополнительный резистор R203 парадиельно R201, чем повышается сила динамического торможения при работе с кассетой 35,6 х 35,6 см.

Для выполнения программи 4-х снимков на кассете I8х24 см кроме набора программи на переключателе ВІЗ, необходимо зафикисировать кассету с кассетодержателем в крайнем нижнем положении.

MAR STOTO:

- а/ установить кассету в кассетодержатель;
- б/ нажать большим пальцем правой руки на ручку фиксатора, а левой рукой надавить вниз на верхнюю губку кассетодержателя и отпустить их вниз до упора;
  - в/ отпустить ручку фиксатора.

После выполнения парвых двух снимков рычаг электромагнита
ЭМ7 войдет в зацепление с собачкой спускного механизма каретки и при
возвращении каретки в бункерное положение произойдет перемещение
кассеты с кассетодержателем в крайнее верхнее положение, после
чего выполняются оставшиеся два снимка.

Все снимки в данном ЭСУ производятся при подвижном (колеблющемся) растре. При нключении реле Р58 растр отклоннется от среднего своего положения электромагнитом ЭМ4 (цепь питания электромагнита НІ\_н.з. контакт Р59—Н9І—ЭМ4—НІ93 — н.о. контакт Р58—Н2), а при окончательной остановке каретки в поле снимка цепь питания электромагнита обрывается и растр начинает совершать свободные колебания.

Для работы ЭСУ с ручным приводом необходимо нажать переключатель В5 " ". При этом разрываются цепи питания двигателя М9 переменным током, остальные цепи продолжают функционировать также как и при работе от электропривода.

При выполнении снимков необходимо вести каретку в поле снимка плавно, не допуская возвратно— поступательных движений руки и каретки.

Электрическая схема штатива (рис. 5) должна рассматриваться совместно с электрической схемой экрано-снимочного устройства (рис.4), так как все органи управления столом находятся в ЭСУ, а исполнительные элементы в ПСШ.

Поворот опорной стенки вокруг горизонтальной оси осуществляется двигателем №6, реле Р60-Р61, кнопками В45, В46. Питание 220/380 В на двигатель №6 подается через контакти реле реверса Р60 или Р61 с питающего устройства рентгеновского - ПУРа . ( a3, в3, с3).

При нажатии кнопки В45 на пульте ЭСУ срабатывает Р60 по цепи: 220В (У58) ПУР, ВЗІ, ВЗЗ, ВЗ4, Р60 (НІІІ), разъем Ш22 (НІІІ) В45, В46 (У59), разъем Ш2І (У59), ПУР (У59, 220В).

H.o. контакты реле P60 (вЗ, H59; аЗ, HI45) замкнут цепь питания двигателя M6.

Опорная стенка начнет перемещаться из вертикального положения

в горизонтальное и дойдя до горизонтального положения остановится, так как сработает микровиключатель ВЗЗ и разорвет цепь питания реле Р60, следовательно и двигателя М6.

Отпустить кнопку В45. Другой контакт микропереключателя В33 замкнет цепь питания реле Р66 по цепи: ПУР (У58), В31, н.о. контакт В33, Р66 (НІО6), разъем Ш22 (НІО6), В45, У59, разъем Ш2I (У59), ПУР (У59).

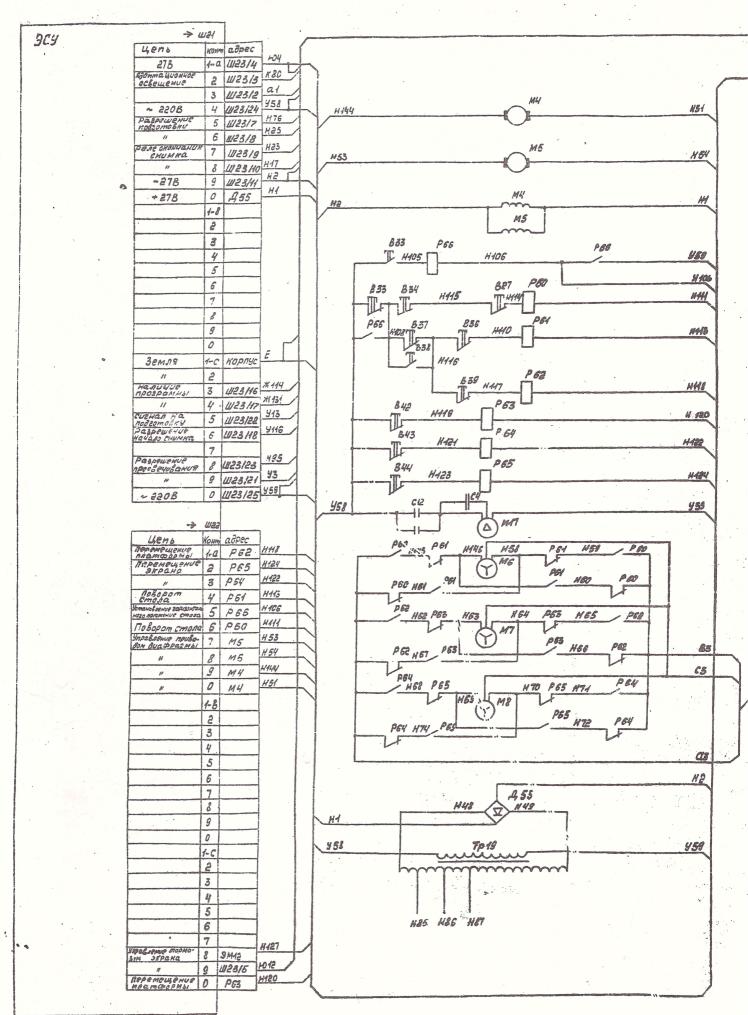
Реле Р66 сработает ( заблокируется н.о. контактом НІО6, У59), а другой н.о. контакт ( НІ47, НІО8) подготовит цепь питания реле Р60.

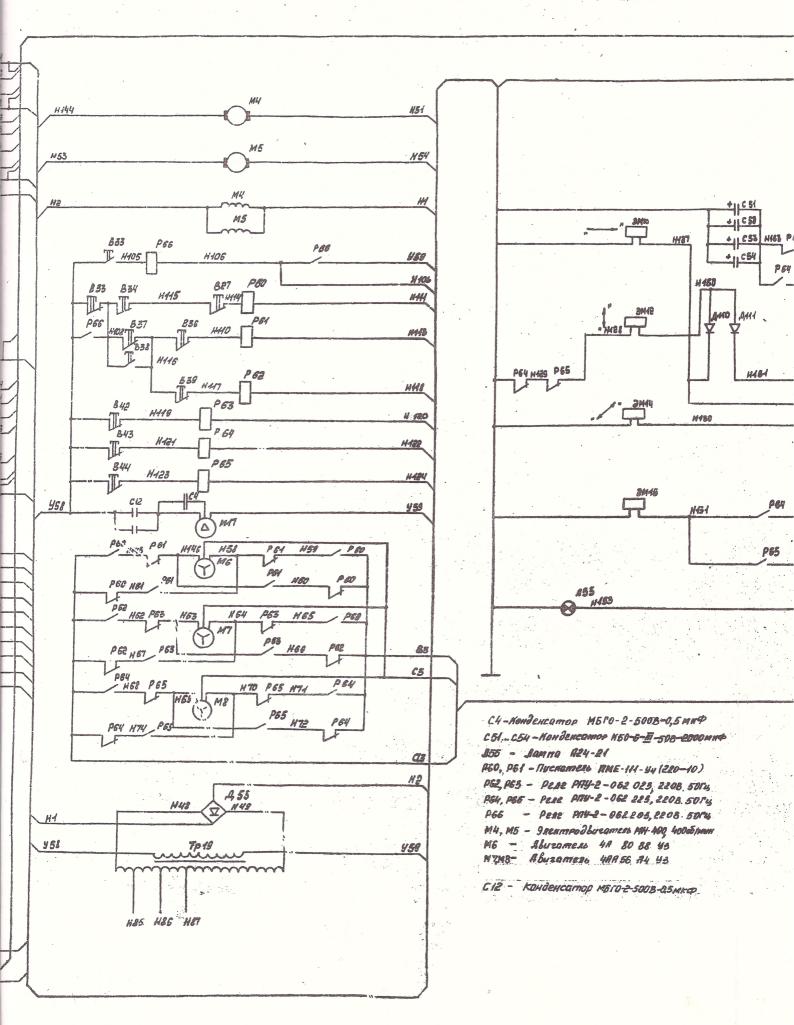
При повторном нажатии клавиши В45 замкнется цепь питания реле Р60 и опорная стенка начнет перемещаться дальше. Сработает В33, слеповательно отпустится реле Р66.

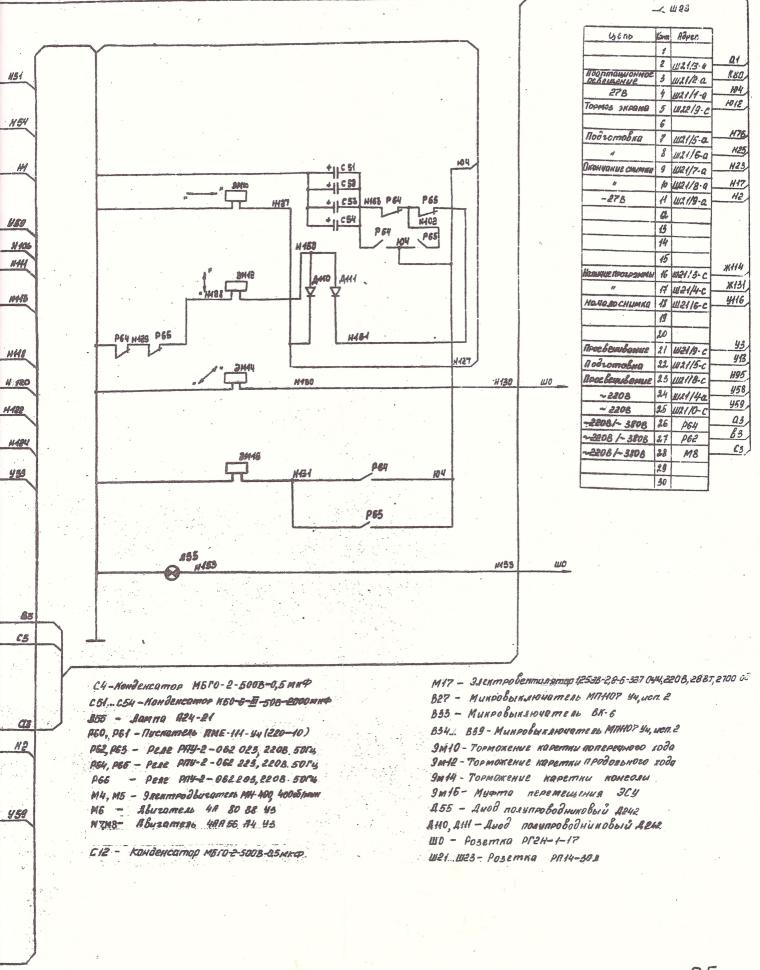
Опорная стенка дойдя до положения, соответствующее углу  $105^{\circ}$  относительно вертикали, остановится, т.к. сработает микровиключатель ВЗ4 который выключит реле P60 и M6.

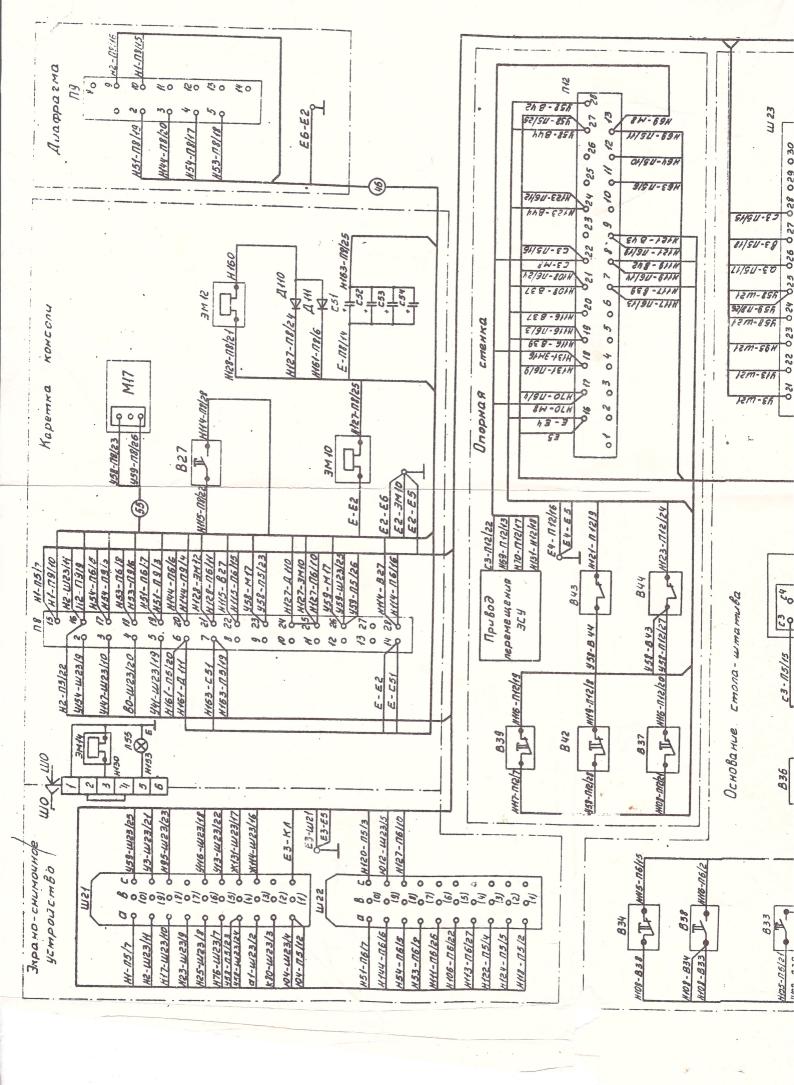
При повороте опорной стенки из гортзонтального положения в вертикальное необходимо нажать кнопку В46 при этом сработает реле Р61 по пени: ПУР (У58), В31, В37, В36, Р61 (Н113), разъем Ш22 (Н113), В46, У59, разъем Ш21 (У59), ПУР (У59). Контакти реле Р61 (Н60, Н146; Н58, Н61) замкнут цепь питания М6. Опорная стенка начнет перемещаться вверх дойдя до горизонтального положения остановится, т.к. сработает микропереключатель В33, в разорвет цепь питания реле Р61 и М6.

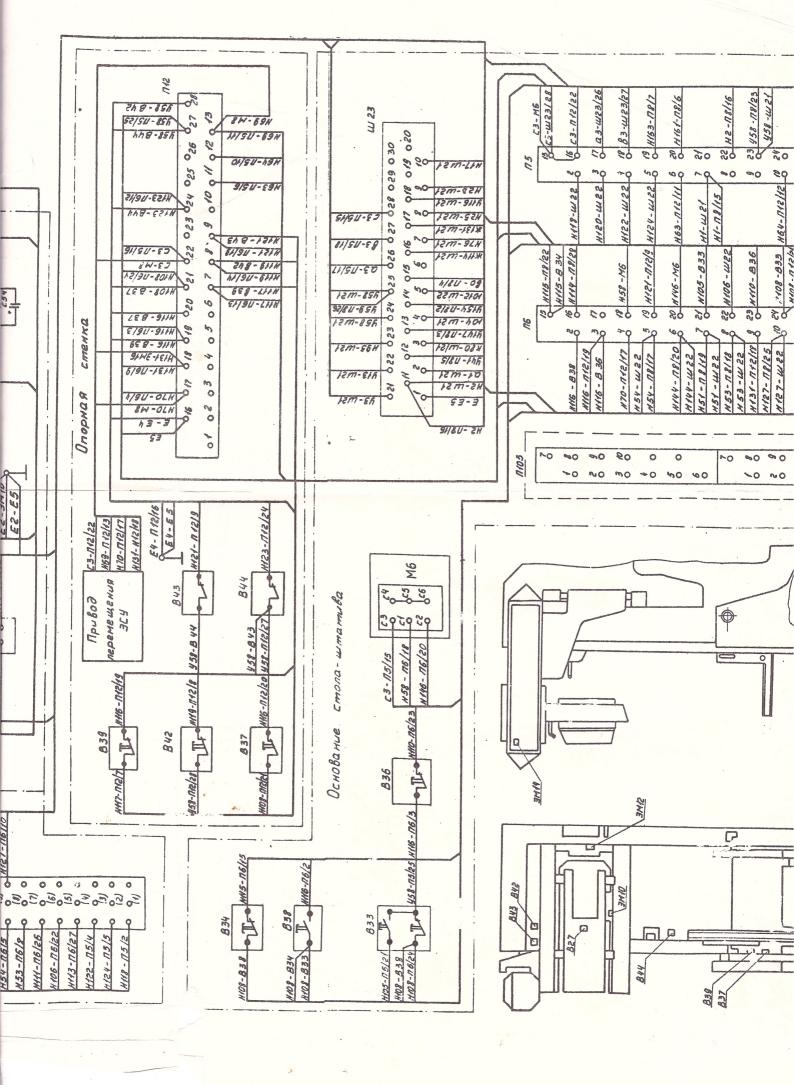
Повторится весь процесс описанный выше, т.е. цепь питания реле P6I подготовится через н.о. контакт P66.

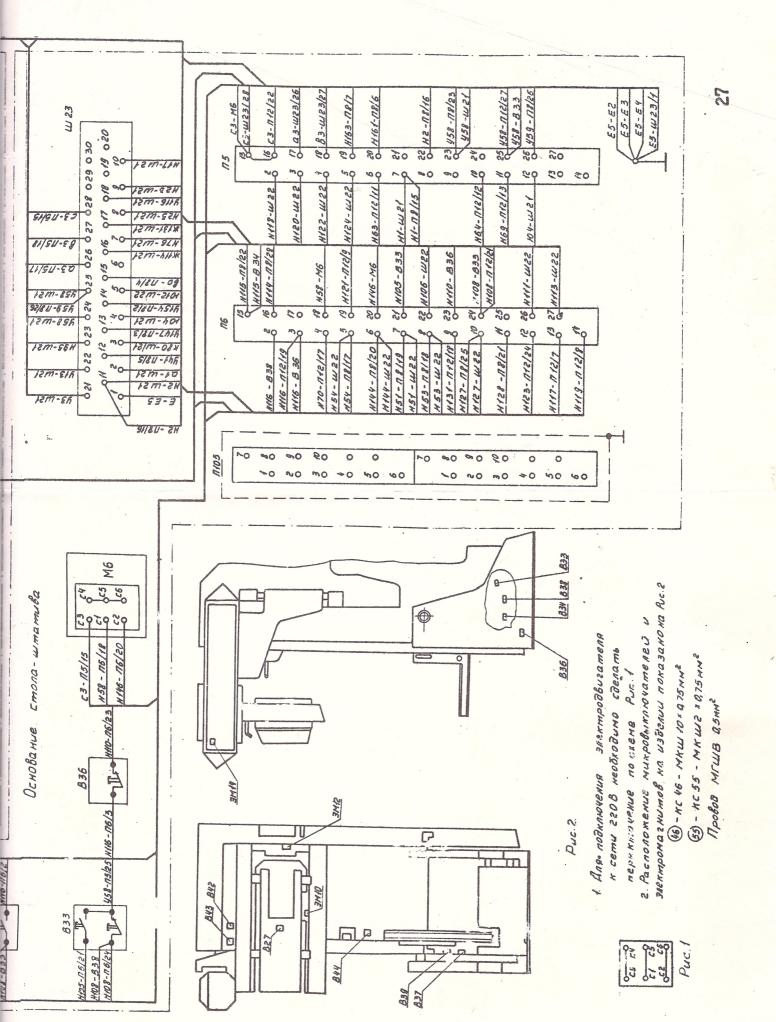












При повторном наватии кнопки В46 опорная стенка снова начнет перемещаться вверх до микропереключателя В36.

Микровиключатель В37 запрещает подъем опорной стенки в вертикальное положение при видвинутой деке.

Перемещение платформы ( деки ) осуществляется двигателем M7, реле P62 и P63 и кнопками управления B57, B58.

При нажатии кнопки В57 сработает Реле Р62 по цени:

ПУР (У58), ВЗІ, ВЗЗ, ВЗ7, ВЗ8, ВЗ9, Р62 (НІІ8), разъем Ш22

(НІІ8), В57 (У59), разъем Ш2І (У59), ПУР (У59). Реле Р62

СВОИМИ КОНТАКТАМИ (аЗ, Н62; вЗ, Н65) замкнет цень питания М7.

Дека начнет перемещаться в положение "-500 ", дойдя до концевого микровыключателя ВЗ9 остановится, т.к. ВЗ9 разорвет цень питания реле Р62, следовательно и двигателя М7.

Микровинлючатели ВЗ7 и ВЗ8 через реле Р61 и Р62 взаимно запрещают установку опорной стенки в вертикальное положение и выдвижение деки в положение " - 500 ".

При нажатии кнопки В58 сработает реле Р63, контакти которого ( H64, H67; H63, H66) замкнут цепь питания М7.

Дека начнет перемещаться в положение " + 500 " до концевого выключателя В42.

В42 сработает и разоминет цепь питания Р63 и 1.17.

Перемещение ЭСУ осуществляется двигателем №8, реле Р64, Р65, выключателем В49. Депи питания реле Р64, Р65 просты и легко читаемы по схеме. Микровыключатели В43, В44 концевые и через реле Р64, Р65 останавливают перемещение ЭСУ по приходе его в соответствующие крайние положения. Перемещение шторок диафрагмы осуществляется двигателями M4 и M5 и кнопками B23, B24; B25, B26. Питание на двигатели подается с ныпрямительного моста Д55 и равно 27 В.

Торможение поперечного перемещения деки в ПСШ-3 осуществляется электромагнитами ЭМВ-ЭМЭ с блоком микропереключателей ВБІ, ВБ2, ВБЗ, ВЭ6, ВЭ7, расположенных в опорной стенке.

Микропереключатели В51, В52 служат для поиска средней линии и фиксации деки в центральном положении. В53— для фиксации деки в любом положении. Выключатели В96, В97 конструктивно выполнены в виде скользящего контакта и служат для электрической связи тормовов при перемещении деки.

Электромагниты ЭМВ - ЭМГ5 получают питание 27 В от випрямителя Д49, расположенного в низковольтном шкафу (корпус, Ю4).

Торможение каретки поперечного и продольного хода, каретки консоли осуществляют электромагнити ЭМПО—ЭМП5 и выключатель В54, конструктивно расположенный в ручке переключения тормозов.

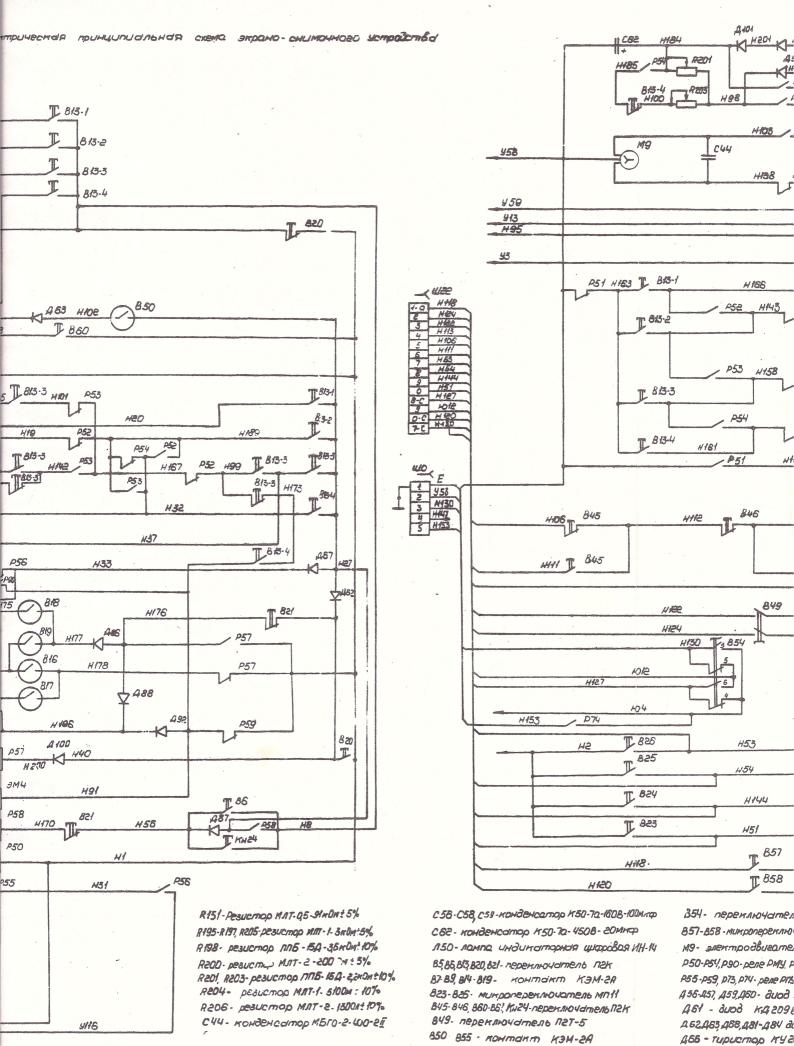
На электрической скеме переключатель В54 изображен в нейтральном положении.

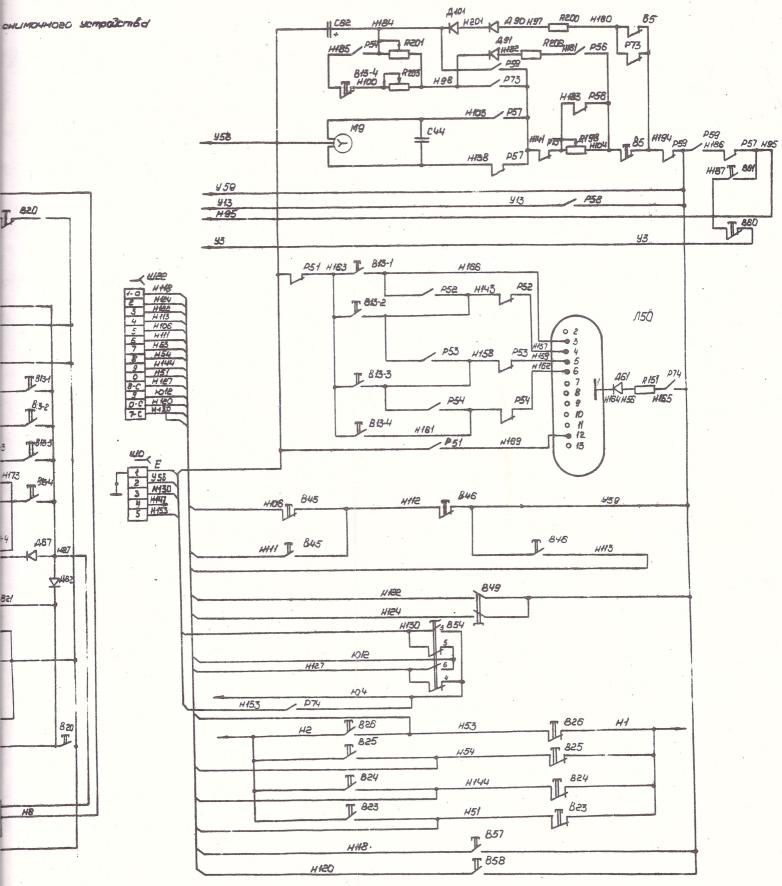
В первом положении замкнуты контакты 5 и 6. Цепь питания тормозов ЭМПО — ЭМПЗ: корпус, + 27 В, парадлельно соединенные ЭМПО—ЭМПЗ ( НІ27), разъем Ш22 ( НІ27), В54(6), ЮІ2, разъем Ш22 ( ЮІ2), питающее устройство ПУР, н.о. контакт реле РЗ5, Ю4 (-27 В); тормозов ЭМП4—ЭМП5: корпус ( + 27 В), ЭМП4—ЭМП5 ( НВО), разъем Ш0 ( НІЗО), В54 (5), ЮІ2, разъем Ш22 ( ЮІ2), ПУР ( н.о. контакт реле РЗ5, Ю4 ( - 27 В).

Таким образом, в первом положении переключателя В54, непь питания электромагнитов ЭМПО-ЭМП5 разорвана н.о. контактом реле подготонки РЗ5. Во времи подготовки к снимку реле РЗ5 срабативает и включит все электромагнити.

4116

R206 - peaucmop MAT-2. 13004! 1 С44 - конденсатор МБГО-2-400-





1.07-95-94001±5%

1.07-95-94-001±5%

1.05-15.4-35401±10%

1.07-15.45.4-2;401±10%

1.09-10.15.15.10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

1.09-10.15%

C56-C58, C59-конденсатор K50-72-1608-100 млр
C62- конденсатор K50-72-4508-20 мкр
Л50-лампа, индинаторная щаровая ИН-14
85,86,815,821-лереключатель П2К
87-89, 814-819- контакт КЭМ-28
823-826- микропереключатель МП1
845-846, 860-861, Ки24-переключатель П2К
849- переключатель П2Т-5

354- переключатель П2Т-13
857-858-микропереключатель МП3-1
M9- электродвиеатель УАД 54Ф
P50-P54, P90-реле РМУ РС4, 523:303
P55-P59, PT3, P74-реле PT4-0 411. 248
A56-A57, A59, A50- диод КД105.6.
A61- диод КД209.8
A62, A68, A81-A84 диод КД105.6.
A66- Тиристор КУ 202.4

A67- 2403 A 242

1.486-4.88-4.92-диод к.41055 ШО-Вилко РШЕН-1-17 Ш21-Ш22-колодко гнездовая РП14-30 При повороте ручки переключения тормозов против часовой стрелки. во второе положение замкнутся контакти 4 и 5 в цепи питания электромагнитов ЭМІО— ЭМІЗ ( торможение поперечного и продольного кода каретки).

Цень питания электромагнитов ЭМІ4 - ЭМІ5 по прежнему будет разорвана н.о. контактом реле РЗ5.

При следующем повороте ручки против часовой стрелки срафотает переключатель 254 ( третье его положение замкнути контакти 3 и 4) и замкнет цепь питания всех электромагнитов ЭМІО - ЭМІБ.

ЭМІ6 представляет собой электромагнит муфти сцепления привода перемещения ЭСУ.

Электромагнит БМІ7 и микропереключатель В56 служат пля фиксации решетки РУВ-2 ( исполнение ПСШ-3).

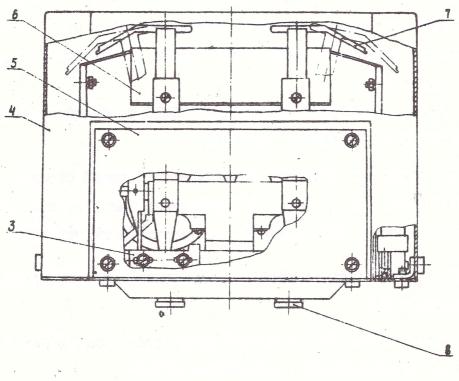
При отсутствии решетки ( исполнение ПСП-3-1 ) ЭМ-17 и В56 отсутствуют.

Лампа Л55 служит для местного адаптационного освещения и включена по цепи: корпус ( + 27 В), Л55 ( Н153), разъем Ш0 ( Н153), н.о. контакт реле Р74 ( Н153, Ю4) Ю4 ( - 27 В).

Длафрагма (рис. 6) установленная на излучателе штатива, обеспечивает объемное длафрагмирование пучка рентгеновских лучей с предварительным экранированием, что снижает влияние внефокусных лучей, возникающих в излучателе, на качество изображения.

Перемещение шторок диафрагмы осуществляется дистанционно с пульта управления ЭСУ электроприводом.

### **ДНАФРАГМА**



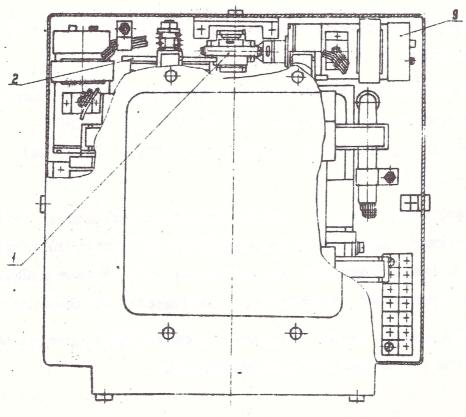


Рис. 6 1-Редумтор; 2-Нуфта: 3- Упор; 4-Кечтия, 5-Шторка; 6-Шторка; 7-Шторка; 8-Болт, 9-Электродвига тель

#### 5. YKASAHUE MEP BESOLLACHOCTU

Питающая сеть и защитное заземление в рентгеновском кабинете должны соответствовать требованиям "Правил электроустройства электроустановок".

Сборка и установка штатива должна производиться в последовательности, указанной в разделе "Полготовка к работе".

Перед началом работи необходимо проверять надежность крепежных соединений, плавность хода и торможения всех подвижных частей и уравновещенность системы.

При работе со штативом врач должен пользоваться индивидуальной защитой от рентгеновского излучения: рентгеновской ширмой, фартуком и перчатками.

#### 6. ПОДГОТОВКА К РАБОТЕ

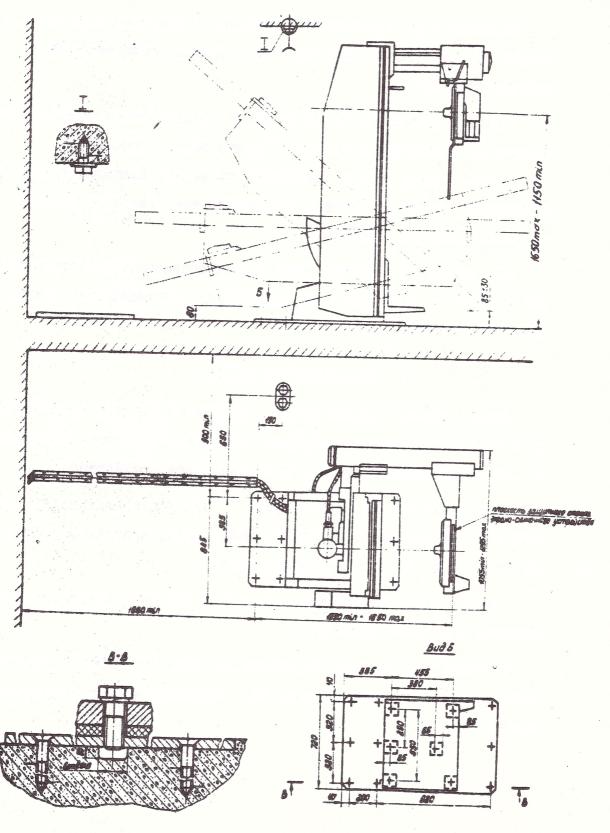
После вскрытия ящиков узлы и детали освободить от упаковочного материала, бумаги и стружки, тщательно протереть и очистить от предохранительной смазки, наложенной при консервации.

После закрепления плити ( рис. 7) на предварительно подготовленную и внверенную по уровню площадку пола, произвести сборку штатива ( рис. 8) в последовательности:

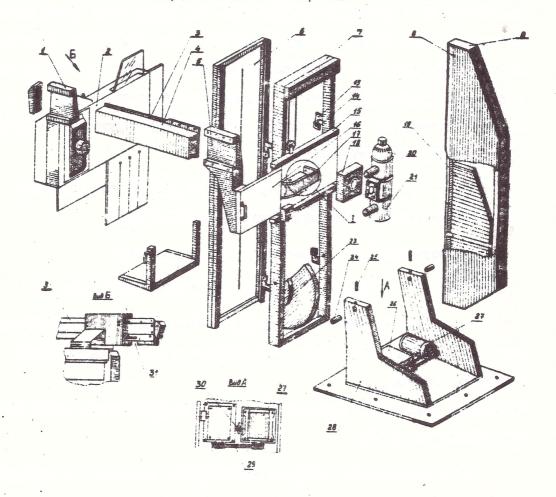
соединить болтами к плите основание штатива, предварительно подложив резиновые прокладки;

на основание штатива 28 установить раму 7 в сборе с зубчатым сектором 23 и, вставив полуоси 24, зафиксировать их стопорными винтами 25;

# Монтаж столя-штятива поворотного



PHE. 7.



І-Каретка консоли 2-Экрано-снимочное устройство 3-Направляющая консоли 4-Консоль 5-Кронштейн каретки поперечного хода 6-Платформа 7-Рама 8-Крышка 9-Наружная крышка ІЗ-Кронштейн І4-Сухарь І5-Каретка продольного хода І6-Каретка поперечного хода І7-Поворотный кронштейн І8-Диафрагма І9-уравновешивающий Груз 20-Вентилятор 21-Рентгеновский излучатель 23-Зубчатый сектор 24-Ось 25-Стопорный винт 26-Редуктор 27-электродвигатель 28-Основание штатива 29-клиновой ремень 30-Натяжное устройство 31-Концевой упор.

путем перемещения редуктора 26 ввести в зацепление шестерню редуктора 26 с зубчатым сектором 23. Отрегулировав правильность зубчатого запепления, затянуть четыре болта крепления редуктора 26 с основанием 28 и установить два штифта, фиксирующих данное положение редуктора. Изменяя положение электродвигателя 27 с помощью натяжного устройства 30 отрегулировать натяжение ремней 29 клиноременной передачи;

зубчатое зацепление смазать смазкой ИМАТИМ ГОСТ 6267-74 и надеть на сектор защитную ленту по схеме рис.9:

перевести штатив в горизонтальное положение;

установить на штатив грузовой уравновешиватель 19;

соединить тросами через систему блоков каретку продольного хода I5 с уравновешивателем I9 по схеме рис. I0 и произвести натяжение тросов.

Проверить совместное перемещение каретки продольного хода I5 д уравновешивателя I9:

Установить шторку, закрывающую приводы перемещения платформы и ЭСУ;

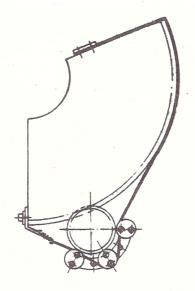
на раму 7 поставить четыре кронштейна с сухарями I4 и установить платформу 6:

создинить платформу 6 с ценями привода перемещения платформы; застопорив груз I9 с помощью болта в раме, перевести штатив в вертикальное положение:

установить консоль 4 на кронштейне 5 каретки поперечного хода 15 и закрепить ее с помощью планок и винтов;

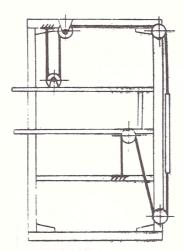
на направляющие 3 консоли 4 установить экрано-снимочное устройство 2 с кареткой I. При этом в консоли 4 до сборки снять, а после сборки поставить на место концевой упор 3I с амортизатором;

#### Схама установки защитной денти на секторе



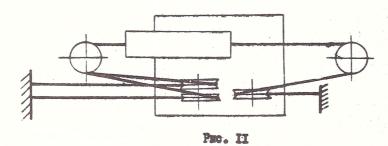
Pac. 9

#### Скама соединения тросами каретии предсидного жела с уравновеливателем.

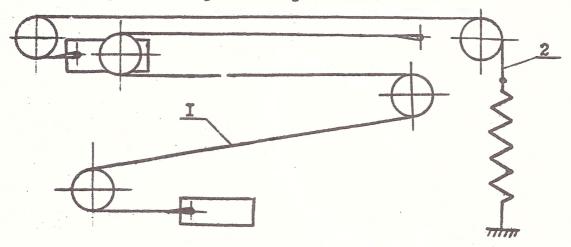


PEC. IO

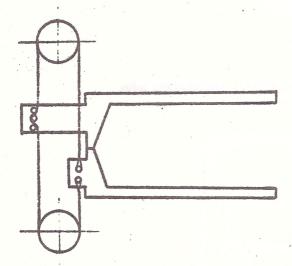
Схема созданения тросали каретки (в сфоре с ЭСУ) с уравновеживателем в консоин.



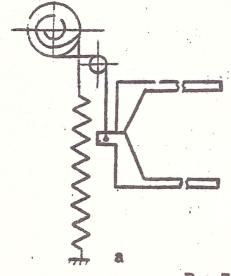
## Схеми установки тросов в каретке ЭСУ.



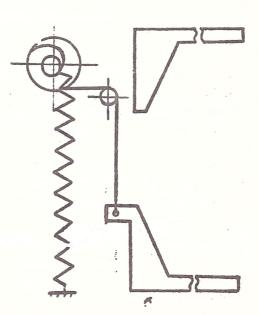
Puc.I2



Pmc.I3



Pec.J4



проверить легкость перемещения каретки I с экрано-снимочным устройством 2 вдоль консоли. Гри необходимости отрегулировать положение роликов каретки I относительно направляющих 3 с помощых эксцентриковых осей поличиников.

После регулировки оси застопорить;

в консоли с помощью тросов и блоков ис схеме рис. II;

на поворотном кронштейне I7 каретки поперечного хода I6 закрепить рентгеновский излучатель 2I, а на нем диафрагму I8 и вентилятор 20:

вывернув винт, стопорящий труз в консоли, перевести штатив в горизонтальное положение и проверить уравновещенность ЭСУ. Неуравновещенность ЭСУ в комплекте с защитным фартуком, козирьком, кассетой  $18_{\rm X}24$  и тубусом Ø 12 не должна бить более 2 Н. При необходимости уравновесить ЭСУ  $_{\rm C}$  помощью пластин грузового уравновещивателя в колсоли;

установить и закрепить оформительную крышку 9 на раму; установить и закрепить внутреннюю оформительную крышку 6. Электромонтаж произвести согласно рис. 5а.

Регулировкой блока конечных выключателей и кулачков на зубчатом секторе добиться автоматической остановки при погороте опорной стенки в вертикальном (  $0^{\circ} \pm 30^{\circ}$  ), горизонтальном (  $90^{\circ} \pm 1^{\circ}$ ) и 2-х наклонных положениях ( размеры 85  $\pm$  30 и 80 мм-см. рис.7).

С помощью регулировки добиться безотказной работы всех электромагнитных тормозов.

#### 7. TEXHIYECKOE OBCJIYKUBAHIJE

В процессе эксплуатации необходимо следить за состоянием электрических контактов. Не реже одного раза в полугодие следует проверять и при необходимости зачищать шлифовальной шкуркой до 8-го номера зернистости по ГОСТ 3647-71 электрические контакти реле и контакторов.

# HPN HPONSBOUCTEE KANNX-JIMEO PEMOHTHAN PAROT HTATUB JOJOKEH ENTS OTKJOTEH OT SJEKTPOHNTAHUS.

Неокрашенные части штатива, за исключением электроконтактных направляющих, рекомендуется протирать не реже одного раза в месяц тряпкой, смоченной машинным маслом ГОСТ 20799-75.

Для свободного перемещения ходовых частей штатива и увеличения срока службы тросы следует периодически раз в I-2 месяца смазывать смазкой УС-2 ГОСТ 1033-73. Необходимо также ежемесячно смазывать ролико-втулочные цепи. Для смазки цепей рекомендуется применять машинное масло ГОСТ 20799-75 или аналогичное ему.

Окрашенние части штатива следует протирать влажной тряпкой, смоченной бензином Б-70 ГОСТ IOI2-72.

В процессе эксплуатации необходимо постоянно следить за состоянием тросов и при появлении обрыва хотя бы одной жилги немедленно заменить ослабленный трос новым.

Смена тросов.

Смена тросов уравновешивателей подвижных частей вдоль стола и по направлению центрального луча производится по разделу 6 настоящего паспорта.

Смена тросов уравновешивателя рентгеновской решётки в штативе исполнения ЦСП-З производится при горизонтальном положения штатива.

Вначале необходимо снять две боковыз шторки, закрывающие грузовей уравновешиватель решётки и троси; затем отсоединить один или оба троса от решётки и от уравновешивателя; заменить один ( или оба ) троса и закрепить их на решётке и на уравновешивателе.

Отрегулировать натяжение тросов с помощью болта и гайки на уравновешивателе, проверить свобощу перемещения решётки и установить боковые шторки.

Смена троса привода перемещения каретки в ЭСУ.

Снять ручку с каретки и нижний кожух с корпуса ЭСУ.

От рукоятки каретки отсоединить трос.

Заменить трос, закрения чэнец без пружина на рукоятке каретки се стороны ведущего шмива и удожив в канавки шмива; второй конец уложить в канавки ведомого шмива и через прушны закрепить с помощью коуще на рукоятке каретки.

Установить кожух и ручку каретки.

Смене тросов в каретке Э С У .

Снять ручку с каретыл и нижний кожух с корпуса ЭСУ.

От корпуса каретки отсоединить руколтку ( не снимая троса привода перемещения). Снять оформительные экраны и откидную шторку с корпуса ЭСУ в месте зарядки кассет. Выпуть каретку через окно в левой торцевой стороне ЭСУ.

Замену стального троса I выталкивателя кассети и капронового шнура 2 ползуна с магнитом произвести по схеме рис. I2.

При закэне капронового шнура механизма закима кассет по схеме рис. 13 необходимс шнур натянуть усилием 100-150H.

Усилие измерять динамометром ДПУ-0,02/2-1

При замене капронового шнура мехапизма зажима кассет по схеме рис. 14 необходимо:

закрепить шнур на барабане с помощью узла на шнуре, аналогич-

намотать шнур по всей длине пилиндрической части барабана, установить барабан согласно схеме "а" рис. I4 и закрепить концы шнура на пружине и нижней губке. Гри этом губки должны быть сжаты и находиться строго по середине оси каретки, шнур должен сбегать с барабана в точке начала архимедовой спирали, пружину растянуть для обеспечения усилия 40н ( длина растянутой пружины—217 мм). Усилие измерять динамометром ДПУ-С.01-2.

Для контроля правильности установки шнура необходимо нолкостью раздвинуть губки ( схема "б" рис.14). При этом шнур должен сбетать с наименьшего радиуса архимедовой спирали, пружина полностью растянуться до барабана, а усилие зажима губок должно остаться равным 40н.

Сборку произвести в обратном порядке.

Смена ремней клиноременных передач.

Два раза в полугодие необходимо производить осмотр ремней в приводах поворота штатива, перемещения платформы и ЭСУ, и при замеченном износе произвести замену.

Для замены ремней в приводах необходимо: снять кожух неисправного привода, заменить неисправный ремень, отрегулировать натяжение ремней перемещением электродвигателя.

